

# Bürstenloser Gleichstromantrieb

mit verstärkter Kühlung

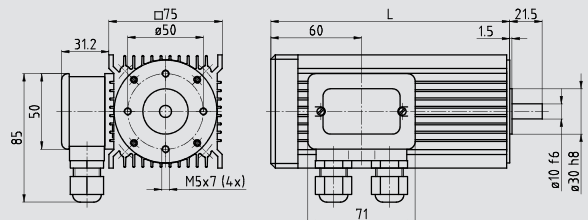
<b>Eigenschaften:</b>	Antrieb:	Bürstenloser Gleichstrommotor mit integrierter Kommutierungselektronik
		Anschluss über Klemmkasten K4
	Steuerung:	über Analogsollwert oder CAN-Bus (CANopen DSP-402)
	Rotor:	8-poliger Neodym Magnet, geringes Rastmoment
	Lebensdauer:	20.000 h, S1 Betrieb
	Isolierstoffklasse:	F
	Schutzart:	IP 44, optional bis IP 65
	Versorgungsspannung:	24 ... 48 V
	Sonderausführung:	weitere Spannungen und Drehzahlen auf Anfrage
	Optionen:	Sonderwellen, Sonderflansche, kundenspezifische Anschlusstechnik



Typ	Bezeichnung Nennspannung	U	Volt DC	MQC 737 24	MQC 767 24		
<b>Bemessung</b>	Nennleistung	$P_2$	W	195	267		
	Nenn Drehzahl	$n_{nenn}$	rpm	3000	3000		
	Nennmoment	$M_{nenn}$	Nm	0,62	0,85		
	Nennstrom	$I_{nenn}$	A	11	14,2		
	Nennwirkungsgrad	$\eta$	%	74	77		
<b>Kurzzeitbetrieb (S2 5 min)</b>	Max. Moment	$M_{S2}$	Nm	0,85	1,00		
	Drehzahl	$n_{S2}$	rpm	2600	2500		
	Stromaufnahme	$I_{S2}$	A	15,3	18,2		
<b>Leerlauf</b>	Leerlaufdrehzahl	$n_0$	rpm	4300	4000		
	Leerlaufstrom	$I_0$	A	0,5	0,75		
<b>Dynamik</b>	Gewicht	m	kg	1,5	2,2		
	Trägheitsmoment	J	gcm <sup>2</sup>	450	750		
<b>Thermik</b>	Zul. Umgebungstemperatur	$T_u$	°C	-20 bis +40	-20 bis +40		
	max. zul. Statortemperatur	$T_{max}$	°C	+155	+155		
<b>Ankopplung</b>	Wellendurchmesser	d	mm	10	10		
	max. Axialkraft	$F_a$	N	40	40		
	max. Radialkraft	$F_r$	N	400	400		

**Abmessungen - Kennlinien**

Typ	L / mm
MQC737	128
MQC767	158



**Systemtechnik (Tabellen nächste Seite)**

<b>empfohlene Kombinationen</b>	Schneckengetriebe	S 769, S 668, GS 3
	Stirnradgetriebe	M 10
	Planetengetriebe	PM 60
Drehgeber		
Bremse		
Elektronik		integriert

# Getriebe-Kombinationen

- Alle Drehmomente sind mit Betriebsfaktor 1 gerechnet!



Weitere Motor-Getriebe-Kombinationen auf Anfrage

Typ	Bezeichnung Nennspannung / Volt DC	MQC 737 24		MQC 767 24		
<b>S769 Schneckengetriebe 1-stufig</b>		n rpm	M Nm	n rpm	M Nm	
		i=5	600	2,4	600	3,3
		i=7,25	414	3,2	414	4,4
		i=10	300	4,1	300	5,6
		i=15	200	5,3	200	7,3
		i=20	150	6,3	150	8,7
		i=30	100	7,4	100	10,2
		i=50	60	8,7	60	11,9
		i=90	33	10,0		

Weitere Untersetzungen auf Anfrage. \* Max. Belastung am Getriebeausgang.  
(Motorleistung muss ggf. begrenzt werden)

<b>M10 Stirnradgetriebe 2-4 Stufen</b>		n rpm	M Nm	n rpm	M Nm	
		i=5	600	2,8	600	3,8
		i=11	273	6,1	273	8,4
		i=17,9	168	10,0	168	13,7
		i=21,6	139	12,1	139	16,5
		i=26	115	13,7	115	18,8
		i=30	100	15,8	100	21,7
		i=42	71	22,1	71	30,3
		i=51	59	26,9		

Weitere Untersetzungen auf Anfrage. \* Max. Belastung am Getriebeausgang.  
(Motorleistung muss ggf. begrenzt werden)

<b>PM 60 Planetengetriebe 1-3-stufig</b>		n rpm	M Nm	n rpm	M Nm	
		i=3,7	811	1,8	811	2,5
		i=6,8	441	3,4	441	4,6
		i=13,7	219	6,4	219	8,7
		i=22	136	10,2	136	14,0
		i=35	86	16,3	86	22,3
		i=51	59	22,1	59	30,3
		i=68	44	29,5	44	40,5
		i=79	38	34,3	38	47,0
i=93	32	40,4	32	55,3		
i=150	20	65,1				

Das Maß Z kann je nach Anbauart und Motorgröße kleiner sein

	1-stufig	2-stufig	3-stufig	
X	46	63	80	ZF=Zwischenflansch
Z	73	90	107	ZF=27

Weitere Untersetzungen auf Anfrage. \* Max. Belastung am Getriebeausgang.  
(Motorleistung muss ggf. begrenzt werden)